

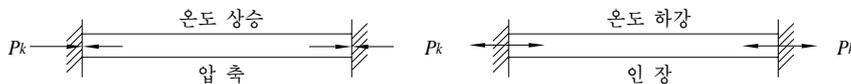
제6장 재료 역학 핵심요약

① 응 력

1) 수직응력

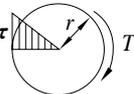
① 축방향응력 $\left[\begin{array}{l} \cdot \text{인장응력} : \sigma_t = \frac{P}{A} \\ \cdot \text{압축응력} : \sigma_c = -\frac{P}{A} \end{array} \right] \xrightarrow{\text{설계 } (\sigma = \sigma_a)} \left[\begin{array}{l} P = \sigma_a \cdot A \\ A = \frac{P}{\sigma_a} \end{array} \right]$

* 온도응력 : $\sigma_k = E\alpha \Delta t \rightarrow$ 온도에 의한 축방향력 : $P_k = \sigma_k \cdot A = E\alpha \cdot \Delta t A$

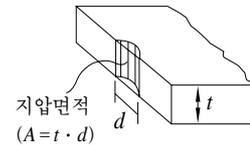


2) 전단응력(접선응력)

① 직접전단(레벳, 볼트) $\left[\begin{array}{l} \cdot \text{일면전단} : \tau = \frac{P}{A} = \frac{4P}{\pi d^2} \xrightarrow{\text{전단강도}} F_s = \tau_a \frac{\pi d^2}{4} \\ \cdot \text{이면전단} : \tau = \frac{P}{2A} = \frac{2P}{\pi d^2} \xrightarrow{\text{전단강도}} F_s = \tau_a \frac{\pi d^2}{2} \end{array} \right]$

* 비틀림 응력 : $\tau = \frac{T \cdot r}{J} = \frac{T \cdot r}{I_p} = \frac{16T}{\pi d^3} \tau$ 

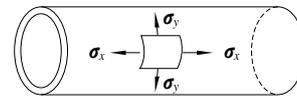
* 지압 응력 : $\sigma_b = \frac{P}{A} = \frac{P}{t \cdot d} \xrightarrow{\text{지압강도}} F_b = \sigma_{ba} \times t \times d$



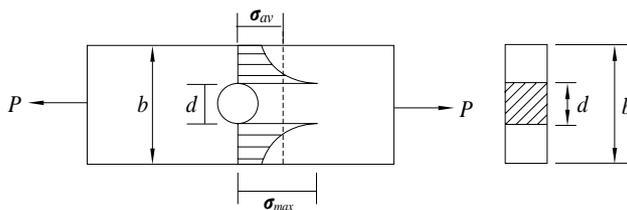
3) 기타응력

① 원환응력(원주응력) : $\sigma_y = \frac{P \cdot r}{t} = \frac{P \cdot D}{2t}$

② 원축응력 : $\sigma_x = \frac{P \cdot r}{2t} = \frac{P \cdot D}{4t}$ (즉, $\sigma_x = \frac{1}{2} \sigma_y$)



4) 응력집중



$$\sigma_{max} = K \frac{P}{t(b-d)} = K \cdot \sigma_{av}$$

* 응력집중계수 : $K = \frac{\sigma_{max}}{\sigma_{av}}$

2 변형률

1) 축방향력에 의한 변형률 : 가로변형률 $\beta = \frac{\Delta d}{d}$, 세로변형률 $\epsilon = \frac{\Delta l}{l}$

① 포와송 비의 효과 : 재료에 축응력이 작용시 그와 직각 방향에는 응력이 없어도 변형률이 생기는 현상

(i) 1축응력의 변형률 : 포와송 비(ν) = $\frac{\text{가로변형률}(\beta)}{\text{세로변형률}(\epsilon)}$ $\xleftrightarrow{\text{역수관계}}$ 포와송 수(m) = $\frac{\epsilon}{\beta}$

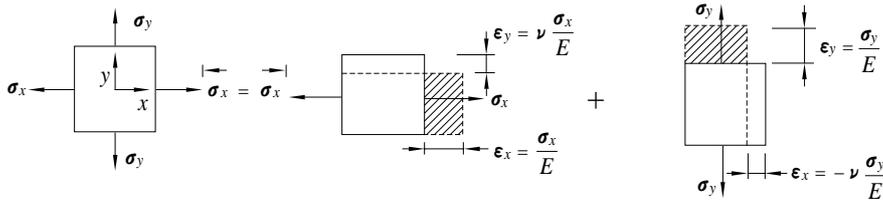
$$\nu = \frac{\beta}{\epsilon} = \frac{l \cdot \Delta d}{d \cdot \Delta l} \rightarrow \boxed{\beta = \nu \epsilon}$$

인장하중작용시	체적 변형률	$\epsilon_V = \epsilon(1 - 2\nu) = \frac{\sigma}{E}(1 - 2\nu)$	체적 변형량	$\Delta V = \epsilon V(1 - 2\nu) = \frac{Pl}{E}(1 - 2\nu)$
	면적 변형률	$\epsilon_A = -2\nu\epsilon = -\nu \frac{\sigma}{E}$	면적 변형량	$\Delta A = -2\nu\epsilon A = -2\nu \frac{P}{E}$
	지름 줄임량	$\beta = \nu\epsilon \rightarrow \Delta d = \nu\epsilon d = \nu \frac{Pd}{EA} = \frac{4\nu P}{E\pi d}$		

* 온도에 의한 변형률 : $\epsilon = \alpha \cdot \Delta t \xrightarrow{\text{온도의 응력}} \sigma_k = E\alpha \cdot \Delta t$

온도에 의한 변형률 : $\Delta l = \alpha \cdot \Delta t \cdot l$

(ii) 2축 응력의 변형률



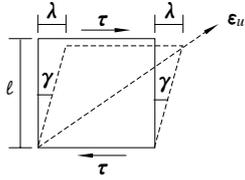
$$\begin{aligned} \cdot x \text{ 방향 변형률} : \epsilon_x &= \frac{\sigma_x}{E} - \nu \frac{\sigma_y}{E} \\ \cdot y \text{ 방향 변형률} : \epsilon_y &= \frac{\sigma_y}{E} - \nu \frac{\sigma_x}{E} \end{aligned} \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{응력 산출} \rightarrow \begin{cases} \sigma_x = \frac{E}{1 - \nu^2} (\epsilon_x + \nu\epsilon_y) \\ \sigma_y = \frac{E}{1 - \nu^2} (\epsilon_y + \nu\epsilon_x) \end{cases}$$

② 변형량 : $\epsilon = \frac{\sigma}{E} \rightarrow \boxed{\Delta l = \frac{\sigma \cdot l}{E}}$ (σ : 평균응력)

(i) 자중에 의한 변형량 : $\Delta l = \frac{\gamma l^2}{2E}$ 자중에 의한 부재의 최대길이 $\sigma_{max} = \gamma \cdot l \quad \therefore l = \frac{\sigma_{max}}{\gamma}$

(ii) 외력에 의한 변형량 : $\Delta l = \frac{P\ell}{AE}$ $\left[\begin{array}{l} \cdot \text{유연도}(f) : \text{단위하중에 의한 변형} : f = \frac{\ell}{AE} \\ \cdot \text{강성도}(k) : \text{단위변형을 일으키는데 필요한 힘} : K = \frac{AE}{\ell} \end{array} \right.$

2) 전단변형률 : $\gamma = \frac{\lambda}{\ell} \rightarrow$ 단위 : radian



* 전단변형률은 길이 변형률의 2배이다. : $\gamma = 2\epsilon_u$

3) 체적변형률 : 체적변형률은 길이 변형률의 3배이다 $\rightarrow \epsilon_v = 3\epsilon = 3\frac{\Delta l}{\ell}$

③ Hooke법칙과 탄성계수와 포와송비의 관계

1) Hooke의 법칙 : $\epsilon = \frac{\sigma}{E}$, $\gamma = \frac{\tau}{G}$

① 영계수(탄성계수) : $E = \frac{\sigma}{\epsilon} = \frac{P\ell}{A \cdot \Delta l}$

② 강성계수(전단탄성계수) : $G = \frac{\tau}{\gamma} = \frac{S \cdot \ell}{A \cdot \lambda}$

2) 탄성계수와 포와송비의 관계

$$E = 2G(1+\nu) = 2K(1-2\nu) \rightarrow \begin{cases} G = \frac{E}{2(1+\nu)} = \frac{m \cdot E}{2(m+1)} \\ K = \frac{E}{3(1-2\nu)} = \frac{m \cdot E}{3(m-2)} \end{cases}$$

④ 안전율

1) 취성재료 : 작은 변형에도 파괴되는 성질 \rightarrow 안전율(s) = $\frac{\text{극한응력}(\sigma_u)}{\text{허용응력}(\sigma_a)} \geq 1.0$

2) 연성재료 : 파괴가 일어나기까지 큰 변형에 견디는 성질 \rightarrow 안전율(s) = $\frac{\text{항복응력}(\sigma_y)}{\text{허용응력}(\sigma_a)} \geq 1.0$

⑤ 변형에너지와 충격응력

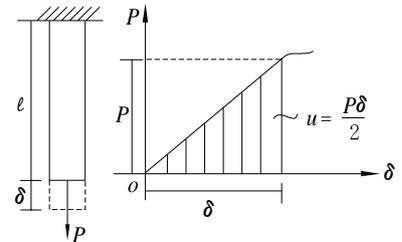
1) 변형에너지(내력일)

① 축력에 의한 외력일 : $u = \frac{P\delta}{2}$

② 축력에 의한 내력일 : $u = \frac{P\delta}{2}$

$(\delta = \frac{P\ell}{AE}) \rightarrow u = \frac{P^2\ell}{2AE} \rightarrow u = \frac{\sigma^2}{2E} Al \rightarrow$ 하중(응력)의 함수

$(P = \frac{AE}{\ell}) \rightarrow u = \frac{AE\delta^2}{2\ell} \rightarrow$ 신장량의 함수



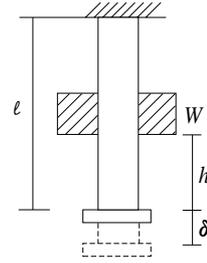
2) 충격응력 및 충격신장량

① 충격응력(σ_i) : $w(h+\delta_o) = \frac{\sigma_i^2}{2E} Al \rightarrow \sigma_i = \sqrt{\frac{2Ew(h+\delta_o)}{Al}}$

$\therefore \sigma_i = \frac{w}{A} (1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_o}}) = \delta_o (1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_o}})$ ← 충격계수

② 충격신장량(δ_i) : $w(h+\delta_o) = \frac{AE\delta_i^2}{2l} \rightarrow \delta_i = \sqrt{\frac{2w\ell(h+\delta_o)}{AE}}$

$\therefore \delta_i = \frac{w\ell}{AE} (1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_o}}) = \delta_o (1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_o}})$ ← 충격계수



* 하중을 갑자기 작용시키는 경우 응력 및 신장량은 정적으로 가해질 응력 및 신장량의 2배가 된다.(h=0)

즉, $\sigma_i = 2\sigma_o = 2(\frac{w}{A})$, $\delta_i = 2\delta_o = 2(\frac{w\ell}{AE})$

㉞ 조합응력(경사면의 응력)

1) 1축 응력

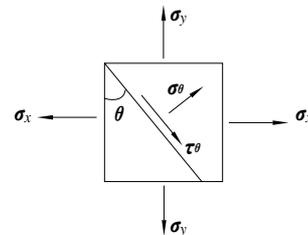
경사단면의 응력 $\left\{ \begin{array}{l} \text{수직응력(법선응력)} : \sigma_\theta = \frac{P}{A} \cos^2 \theta \\ \text{전단응력(접선응력)} : \tau_\theta = \frac{P}{2A} \sin 2\theta \end{array} \right.$

- 최대 수직응력은 $\theta=0^\circ$ 일 때 : $\sigma_{max} = \frac{P}{A}$
- 최대 전단응력은 $\theta=45^\circ$ 일 때 : $\tau_{max} = \frac{P}{2A} = \frac{\sigma}{2}$
- 수직응력과 전단응력이 같아지는 θ 의 값은 45° 일 때 : $\sigma_{45^\circ} = \frac{P}{2A}$, $\tau_{45^\circ} = \frac{P}{2A}$

2) 2축 응력

경사면의 응력 $\left\{ \begin{array}{l} \text{수직응력} : \sigma_\theta = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta \\ \text{전단응력} : \tau_\theta = \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \sin 2\theta \end{array} \right.$

- 최대 수직응력 : $\sigma_{max} = \sigma_x$
- 최대 전단응력 : $\tau_{max} = \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}$



3) 평면 응력

① 경사면의 응력 $\left\{ \begin{array}{l} \text{수직응력} : \sigma_{\theta} = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta - \tau_{xy} \sin 2\theta \\ \text{전단응력} : \tau_{\theta} = \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \sin 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta \end{array} \right.$

② 주응력

- 최대 주응력(최대 수직응력) : $\sigma_1 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}$
- 최소 주응력(최소 수직응력) : $\sigma_2 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}$
- 주면의 경사각 : $\tan \theta_p = \frac{2\tau_{xy}}{\sigma_x - \sigma_y}$

③ 주전단응력

- 최대 주전단응력 : $\tau_1 = \frac{1}{2} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}$
- 최소 주전단응력 : $\tau_2 = -\frac{1}{2} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2}$
- 주전단면의 경사각 : $\tan 2\theta_s = -\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2\tau_{xy}}$